JOURNÉES ÉQUATIONS AUX DÉRIVÉES PARTIELLES

DANIEL GOURDIN

Inverses d'opérateurs faiblement hyperboliques à caractéristiques de multiplicité variable dans la classe des opérateurs de Volterra

Journées Équations aux dérivées partielles (1982), p. 1-10 http://www.numdam.org/item?id=JEDP_1982____A17_0

© Journées Équations aux dérivées partielles, 1982, tous droits réservés.

L'accès aux archives de la revue « Journées Équations aux dérivées partielles » (http://www.math.sciences.univ-nantes.fr/edpa/) implique l'accord avec les conditions générales d'utilisation (http://www.numdam.org/conditions). Toute utilisation commerciale ou impression systématique est constitutive d'une infraction pénale. Toute copie ou impression de ce fichier doit contenir la présente mention de copyright.



INVERSES D'OPERATEURS FAIBLEMENT HYPERBOLIQUES A CARACTERISTIQUES DE MULTIPLICITE VARIABLE DANS LA CLASSE DES OPERATEURS DE VOLTERRA

par D. GOURDIN

I. INTRODUCTION

On se place dans des bandes $X = [T_-, T_+] \times \mathbb{R}^{\ell} \subset \mathbb{R}^{\ell+1}$ de largeur $T_+ - T_$ finie ou non ; le point courant de X est $x = (x_0, x')$ avec $x_0 \in [T_-, T_+]$ et $x' \in \mathbb{R}^{\ell}$.

Les élements du fibré cotangent $T^*X = X \times \mathbb{R}^{\ell+1}$ sont notés (x,ξ) avec $\xi = (\xi_0, \xi'), \ \xi_0 \in \mathbb{R}, \ \xi' \in \mathbb{R}^{\ell}; \ \Xi = \mathbb{R}^{\ell+1} \setminus 0 \ \text{et} \ \Xi' = \mathbb{R}^{\ell} \setminus 0$. Le champ de covecteurs $\mathcal{J} = (\mathcal{I}_x)_{x \in X}$ avec \mathcal{J}_x de coordonnées $\xi_0 = 1$ et $\xi' = 0$ représentera le champ des directions d'hyperbolicité pour les opérateurs aux dérivées partielles considérés par la suite dans X.

On étudie deux cas d'opérateurs hyperboliques relativement à ${\mathcal J}$, à coefficients réels $\overset{\infty}{C}$ (X) vérifiant des hypothèses de stationnarité à l'infini [2], représentés par une équation du second ordre dans le premier cas et par deux équations du premier ordre dans le second cas.

Hypothèse 1 : Le déterminant caractéristique peut s'écrire sous la forme

$$i^{2}(\xi_{0} - \lambda_{1}(x,\xi'))(\xi_{0} - \lambda_{2}(x,\xi'))$$

où $\lambda_j \in \mathcal{C}^{\infty}_{\mathbb{R}} (X \times \Xi')$ (j = 1 et 2).

En notant

$$\Delta_{j}(x,\xi) = \xi_{0} - \lambda_{j}(x,\xi')$$
, $M_{j} = \{(x,\xi) \in T^{*}X, \Delta_{j}(x,\xi) = 0\}$,

on suppose de plus que l'ensemble des points critiques $\mathcal{N}=M_1 \cap M_2 \neq \emptyset$.

Sous cette hypothèse 1, on a une 2ème condition nécessaire d'hyperbolicité donnée par V.Ia. Ivrii et V. M. Petkov [6] :

$$(\hat{\mathbf{x}},\hat{\boldsymbol{\xi}}) \in \mathcal{N} \text{ et } \{\Delta_1, \Delta_2\}(\hat{\mathbf{x}},\hat{\boldsymbol{\xi}}) = 0 \implies \mathcal{K}(\hat{\mathbf{x}},\hat{\boldsymbol{\xi}}) = 0$$

où $\mathcal K$ est le sous-caractéristique de l'équation ou du système considéré. Petkov [14] a conjecturé la condition suffisante d'hyperbolicité suivante (voisine de la condition nécessaire) :

(L) "il existe un symbole c d'opérateur pseudo-différentiel sur X tel que :

$$\mathcal{K} = c\{\Delta_1, \Delta_2\} \quad \text{sur } \mathcal{N}$$
"

Dans cette formulation générale, cette conjecture n'a jamais été démontrée à ma connaissance; seuls de nombreux cas particuliers ont été examinés:

V. Ia. Ivrii [7] établit la C.N.S. d'hyperbolicité forte:

$$\{\Delta_1, \Delta_2\} \neq 0 \quad \text{sur } \mathcal{N}.$$

V. M. Petkov [13] et Y. Ohya [12] montrent la condition suffisante d'hyperbolicité faible suivante : " \mathcal{X} et $\{\Delta_1, \Delta_2\}$ nuls sur \mathcal{N} " (cas involutif). T. Nishitani [10] améliore cette condition sous la forme :

$$\mathcal{K} = \frac{1}{2} \{\Delta_1, \Delta_2\} \text{ sur } \mathcal{N}.$$

Ces conditions suffisantes d'hyperbolicité faible ont été étendues au cas d'un système de n équations dans [1] sous la forme :

$$\mathcal{K} = \pm \frac{1}{2} \{\Delta_1, \Delta_2\} \quad \text{sur } \mathcal{N}.$$

Après les travaux de L. Hörmander [5] et V.Ia. Ivrii [8] établissant d'autres conditions suffisantes d'hyperbolicité portant sur $\mathcal K$, le hessien de P $_2$ (cf (1)) et utilisant la géométrie symplectique de T X, R. Lascar [9] a construit une paramétrix microlocale sous la condition nécessaire d'Ivrii-Petkov citée plus haut et sous la condition

$$\{\Delta_{\mathtt{j}}, \{\Delta_{\mathtt{1}}, \Delta_{\mathtt{2}}\}\} \ (\mathtt{x}, \xi) \neq \mathtt{0} \quad (\mathtt{j} = \mathtt{1}, \mathtt{2})$$

$$\forall (\mathtt{x}, \xi) \in \mathfrak{P} = \{(\mathtt{x}, \xi) \in \mathtt{T}^{*} \mathtt{x} \ ; \ \Delta_{\mathtt{1}}(\mathtt{x}, \xi) = \Delta_{\mathtt{2}}(\mathtt{x}, \xi) = \{\Delta_{\mathtt{1}}, \Delta_{\mathtt{2}}\} \ (\mathtt{x}, \xi) = \mathtt{0}\}$$

dans une situation où les formes normales du hessien aux points caractéristiques doubles ne sont pas d'un type constant.

Nous allons examiner un autre cas particulier de (L) lorsque

$$\{\Delta_{j}, \{\Delta_{1}, \Delta_{2}\}\}(x, \xi) = 0$$
 sur \mathcal{P}

Ce travail a été résumé dans une note aux Comptes-Rendus de l'Académie des Sciences [3] et doit paraître au Bulletin des Sciences Mathématiques [4].

II. CAS D'UNE EQUATION DU SECOND ORDRE

§ 1. Hypothèses et résultats

On note :

$$\mathbf{D}_{\mathbf{k}} = \frac{1}{\mathbf{i}} \frac{\partial}{\partial \mathbf{x}_{\mathbf{k}}} , \ \mathbf{D'} = (\mathbf{D}_{\mathbf{1}}, \dots, \mathbf{D}_{\ell}), \ \mathbf{D} = (\mathbf{D}_{\mathbf{0}}, \mathbf{D'}).$$

 $P(x,D) = P_2(x,D) + P_1(x,D) + P_0(x,D)$ est la décomposition de P en opérateurs différentiels à symboles homogènes en ξ de degré successifs 2, 1, 0.

$$P_{2}(x,\xi) = i^{2} \Delta_{2} \Delta_{1}$$
 avec $\Delta_{j}(x,\xi) = \xi_{0} - \lambda_{j}(x,\xi')$ $(j = 1,2)$.

$$\mathcal{K}(\mathbf{x},\xi) = P_1'(\mathbf{x},\xi) = P_1(\mathbf{x},\xi) - \frac{1}{2} \sum_{\alpha=0}^{\ell} \frac{\partial^2}{\partial \xi_{\alpha} \cdot \partial x_{\alpha}} P_2(\mathbf{x},\xi)$$

Hypothèse 2

(1)

Il existe α constante réelle et δ \in S'(X \times E') (espace de symboles d'ordre O en x' [2]) tels que :

$$(\mathcal{K} + \frac{1-2\alpha}{2} \{\Delta_1, \Delta_2\}) (\mathbf{x}; \xi_0 = \lambda_1, \xi') = \delta(\mathbf{x}, \xi') (\lambda_1 - \lambda_2) (\mathbf{x}, \xi').$$

On montre que cette hypothèse est équivalente à l'hypothèse de décomposition de P en opérateurs différentiels en x et pseudo-différentiel en x' suivante :

Lemme 1 [3]

 $(L') \iff$ il existe « constante réelle et des opérateurs $\partial_{i} = i(D_{o} - \Lambda_{i}(x,D'))$ où $\Lambda_{i}(x,D')$ est un opérateur pseudo-différentiel de symbole principal $\lambda_{i}(x,\xi')$ tels que

(2)
$$P = \partial_2 \partial_1 + \alpha [\partial_1, \partial_2] + r \quad dans X$$

où r est un opérateur pseudo-différentiel d'ordre O en x' .

(c)
$$\begin{cases} \text{Lorsque } \alpha \geq 0, \text{ il existe } \beta \text{ et } \gamma \text{ constants réelles telles que } \beta^2 + 4\gamma \geq 0 \\ \text{et } \{\{\Delta_2, \Delta_1\}, \Delta_1\} = \beta\{\Delta_2, \Delta_1\} + \gamma(\Delta_2 - \Delta_1) \\ \text{ou} \end{cases}$$

 $\begin{cases} \text{Lorsque} & \alpha \leq 1 \text{ , il existe } \beta \text{ et } \gamma \text{ constantes réelles telles que } \beta^2 + 4\gamma \geqslant 0 \\ \text{et } \{\{\Delta_1, \Delta_2\}, \Delta_2\} = \beta\{\Delta_1, \Delta_2\} + \gamma(\Delta_1 - \Delta_2)). \end{cases}$

On considère les espaces de Sobolev suivants :

$$\mathcal{H}_{S,O}([\underline{T},T_{+}]\times\mathbb{R}^{\ell}) = \{u\in L^{2}(]-\infty,T_{+}], \quad H_{S}(\mathbb{R}^{\ell})) \quad ; \text{ supp} u\subset [\underline{T}_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}],$$

$$\mathcal{H}_{S,O}([-\infty,T_{+}]\times\mathbb{R}^{\ell}) = \underbrace{U}_{t< T_{+}} \mathcal{H}_{S,O}([t,T_{+}]\times\mathbb{R}^{\ell}),$$

$$\underbrace{t< T_{+}}_{t< T_{+}} \mathcal{H}_{S,O}([T_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}]\times\mathbb{R}^{\ell})) \quad ; \text{ supp} u\subset [\underline{T}_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}],$$

$$\mathcal{H}_{S,O}([T_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}]\times\mathbb{R}^{\ell}) = \{u\in L^{2}_{loc}(\mathbb{R},H_{S}(\mathbb{R}^{\ell})) \quad ; \text{ supp} u\subset [\underline{T}_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}],$$

$$\mathcal{H}_{S,O}([T_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}]\times\mathbb{R}^{\ell}) = \{u\in L^{2}_{loc}(\mathbb{R},H_{S}(\mathbb{R}^{\ell})) \quad ; \text{ supp} u\subset [\underline{T}_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}],$$

$$\mathcal{H}_{S,O}([T_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}]\times\mathbb{R}^{\ell}) = \{u\in L^{2}_{loc}(\mathbb{R},H_{S}(\mathbb{R}^{\ell})) \quad ; \text{ supp} u\subset [\underline{T}_{-},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}],$$

On obtient alors le résultat suivant :

: Sous les hypothèses 1,2,3 le problème de Cauchy à "données nulles"

(3)
$$Py = f \qquad (f \in \mathcal{U}_{t,p}(X))$$

possède une solution et une seule y $\in \mathcal{H}_{t-[\,\rho\,]}$, $p+1-[\,\rho\,]$ (X) avec $\rho=\alpha$ si (C) est vérifiée et $\rho=1-\alpha$ si (C') est vérifiée. ([ρ] = partie entière de ρ).

§ 2. Démonstration du théorème 1

L'idée est basée sur le lemme suivant, dont la démonstration est évidente par récurrence sur n € N et on utilise une méthode voisine de celle d'Ivrii [7].

Lemme 2 [7]

(i) Soit
$$Q = \partial_2 \partial_1 + n [\partial_1, \partial_2]$$
 $(n \in \mathbb{N})$ tel que

(ii) $[\partial_j, [\partial_1, \partial_2]] = 0$ $(j = 1, 2)$,

(iii) alors $\partial_1^{-n} Q \partial_1^n = \partial_2 \partial_1$.

(ii)
$$[a_j, [a_1, a_2]] = 0$$
 $(j = 1,2)$

(iii) alors
$$\partial_1^{-n} Q \partial_1^n = \partial_2 \partial_1$$

On va généraliser le lemme 2 pour qu'il s'applique à la décomposition (2) en utilisant l'hypothèse 3 qui est plus faible que (ii) . On obtiendra une égalité analogue à (iii) qui permettra de résoudre le problème (3) en calculant les réelle.

Définition de θ_1^{α} [7].

Elle s'inspire de la représentation de Riemann-Liouville des opérateurs de dérivation :

$$D_{O}^{n} u(x_{O}) = \frac{1}{(m-n)!} \int_{O}^{+\infty} t^{m-n-1} (D_{O}^{m}u) (x_{O} - t) dt \quad \forall m \text{ et } m \in \mathbb{N}$$

On en déduit la représentation suivante de $\ \partial_1^{\alpha}$ (α \in R) .

(4)
$$\partial_1^{\alpha} = \Gamma^{-1}(m-\alpha) \int_0^{+\infty} t^{m-\alpha-1} U_1(t) \partial_1^m dt$$

 \forall m \in IN tel que m $> \alpha$ avec U_1 (t) semi-groupe de générateur = -3

Existence de (4) : On utilise les classes suivantes d'opérateurs de Volterra

$$\mathcal{L}_{t,m}(x) = \bigcap_{\substack{s \in \mathbb{R} \\ k=m_{+}, m_{+}+1, \dots}} \mathcal{L}(\mathcal{H}_{s,k}(x), \mathcal{H}_{s-t,k-m}(x))$$

(t $\in \mathbb{R}$ est l'ordre global en x et m $\in \mathbb{Z}$ l'ordre partiel en x_0 ; $m_+ = \sup(m,0)$), avec

$$\mathcal{L}(\mathcal{H}_{s,k}(x), \mathcal{H}_{s-t,k-m}(x)) = \{ \text{a opérateurs linéaires continus tels que supp } u \subset [\mathtt{T},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}] \Rightarrow \text{supp a } u \subset [\mathtt{T},+\infty[\times\mathbb{R}^{\ell}] \}$$

sur lequel on met une topologie d'espace de Fréchet (de Banach quand X est de largeur finie) définie par les semi-normes

$$\|a\|_{X',s,k} = \|\gamma_{X'X}a\| \mathcal{L}(\mathcal{H}_{s,k}(X'),\mathcal{H}_{s-t,k-m}(X'))$$

où X' est de largeur finie et X' \subset X et $\gamma_{X'X}$ a désigne la restriction de a à X'.

$$\mathcal{L}_{t,m}^{\circ}(x) = \{a \in \mathcal{L}_{t,m}(x) ; \|a\|_{X',s,k} \xrightarrow{T'_{+}^{-}T'_{-} \to 0} 0 , \forall x' = [T'_{-},T'_{+}] \times \mathbb{R}^{\ell} \subset X$$

$$\forall s \in \mathbb{R}, \forall k = m_{+}, \dots \}$$

$$\frac{\text{Propriété 1}}{* \mathcal{L}_{t,m}^{\circ} \mathcal{L}_{t',m'}} \subset \mathcal{L}_{t+t',m+m'}^{\circ}$$

- * L_{t,m}(X) = {opérateurs pseudodifférentiels d'ordre t en x et m en x symboles dans $S_{t,m}^{(X\times\Xi)}$ prolongeables en fonctions analytiques de ξ_0 dans $C_{t,m}^{(X\times\Xi)}$ où $C_{t,m}^{(X\times\Xi)}$
 - * Les opérateurs du type I + A avec A $\in \mathcal{L}_{020}^{\circ}(X)$ sont inversibles sous la forme
- I+B avec B $\in \mathcal{L}_{0,0}^{\circ}(X)$.

 * $U_1(t) \in \bigcap_{p \in \mathbb{N}} C^p([0,+\infty[,\mathcal{L}_{p,p}(X))]$
 - * $\gamma_{X'X}^{\circ}U_1(t) = 0$ si $t > T'_+ T'_- = largeur de X', <math>\forall X' \subset X$.

Alors ϑ_1^{α} a un sens comme élément de $\mathscr{E}_{([\alpha]+1)_+}$, $([\alpha]+1)_+$ (X) car c'est l'intégrale d'une fonction continue sur $]0,+\infty[$ à valeurs dans $\mathcal{Z}_{([\alpha]+1)_+,([\alpha]+1)_+}$ (X) convergente en O (m - α -1> 1) et à l'infini d'après les propriétés de U1 (t).

- * ϑ_1^{α} est indépendant de m \in 1N tel que m $> \alpha$ et $\vartheta_1^{\alpha} \in \mathcal{L}_{([\alpha]+1)_+}, [\alpha]_{+1}^{(x)}$
- * ϑ_1^α est un élément d'une classe $L_{s,k,\epsilon}^\alpha$ (U₁,X) formée par les opérateurs intégro pseudó@différentiels de la forme

(5)
$$A(x,D) = \int_{0}^{+\infty} a(t,x,D)U_{1}(t)dt$$

où
$$a(t,x,D) \in L_{s,k}(X)$$
 vérifie : $t^{1-\epsilon+q}(\frac{d}{dt})^{q}a(t,x,D) \in L_{\infty}(]0,T],L_{s,k}(X))$ pour $\forall T > 0$ et $\forall q \in \mathbb{N}$.

$$\begin{split} \partial_1^\alpha \in L_{[\alpha]+1,[\alpha]+1,\epsilon}(U_1,X) & (\forall \, \epsilon \,\,,\,\, 0 < \epsilon < [\alpha] \,\, +1-\alpha \,) \,\, \text{si} \,\, \alpha \geqslant 0 \quad \text{et} \\ \partial_1^\alpha \in L_{0,0,\epsilon}(U_1,X) \,\, \text{si} \,\, \alpha < 0. \end{split}$$

$$L_{s,k}(X) \subset L_{s+1,k+1,\epsilon}(U_1,X) \,\, \text{et} \,\, L_{s,k,\epsilon}(U_1,X) \subset \mathcal{L}_{s,k}^0(X)$$

$$\theta_1^{\alpha} \in L_{0,0,\epsilon} (U_1,X) \text{ si } \alpha < 0$$

*
$$L_{s,k}(X) \subset L_{s+1,k+1,\epsilon}(U_1,X)$$
 et $L_{s,k,\epsilon}(U_1,X) \subset \mathcal{L}_{s,k}(X)$

L'ensemble des opérateurs intégro-pseudo-différentiels attachés au même semi groupe forme une algèbre de composition.

(b) Réductions sur P

On a d'abord un lemme généralisant le lemme 2

Lemme 3 [4]

Sous les hypothèses 1) 2) 3) on a :

(6)
$$P' = \partial_1^{\alpha} P \partial_1^{\alpha} = \partial_2 \partial_1 + r + R_1 + R_2$$

(resp. P" =
$$\partial_2^{-(1-\alpha)} P \partial_2^{1-\alpha} = \partial_1 \partial_2 + r' + R'_1 + R'_2$$
) avec

(6)
$$P' = \partial_{1}^{-\alpha}P \ \partial_{1}^{\alpha} = \partial_{2} \ \partial_{1} + r + R_{1} + R_{2}$$

$$(resp. P'' = \partial_{2}^{-(1-\alpha)}P \ \partial_{2}^{1-\alpha} = \partial_{1} \ \partial_{2} + r' + R'_{1} + R'_{2}) \quad avec$$

$$r \quad et \quad r' \in L_{0,0}(X) \ , \quad R_{1} \in L_{1,0,1}(U_{1},X) \ , \quad R_{2} \in L_{0,0,1}(U_{1},X) \ , \quad R'_{1} \in L_{1,0,1}(U_{2},X) \ et$$

$$R'_{2} \in L_{0,0,1}(U_{2},X) \ .$$

Ce lemme est long à démontrer ; le commutateur disparaît de (2) mais il vient à sa place dans P' et P" un terme intégro pseudo différentiel d'ordre global 1 en x et d'ordre partiel 0 en x (les autres termes sont négligeables) ; On va le faire disparaître en utilisant un deuxième lemme de réduction.

Sous l'hypothèse 3 (c), \exists b et $\overline{b} \in L_{0,0,1}(U_1,X)$ dont les noyaux pseudo différentiels admettent le même symbole principal b (t) indépendant de x et ξ tels que

(7)
$$(I+b)(\partial_2 \partial_1 + r + R_1 + R_2) = (\partial_2 \partial_1 + \partial_2 \sigma + s + S)(I+\overline{b})$$
avec σ et S dans $L_{0,0,1}(U_1,X)$ et $s \in L_{0,0}(X)$.

Sous l'hypothèse 3 (C') on a un résultat analogue.

© Calcul des inverses de P

Proposition 1 [4]

Sous les hypothèses 1) 2) 3) il existe des inverses à gauche \mathcal{R} et à droite \mathcal{R} de P, de classe $\mathcal{K}^{\circ}_{[\rho],[\rho]-1}^{(X)}$ avec $\rho=\alpha$ (resp $\rho=1-\alpha$)si (C) (resp (C') est vérifiée.

Preuve (prenons par exemple $\alpha \ge 0$)
D'après (6) et (7) on a :

(8)
$$(I+b) \partial_1^{-\alpha} P \partial_1^{\alpha} (I+\overline{b})^{-1} = \partial_2 (\partial_1 + \sigma) + s + s = P'''$$
.

Soit

(9)
$$\begin{cases} \mathcal{A}_{j} = \int_{0}^{+\infty} U_{j}(t) & dt \in L_{0,0,1}(U_{j},X) ; alors \\ \partial_{j} \mathcal{A}_{j} = \mathcal{A}_{j} \partial_{j} = I & (j = 1,2). \end{cases}$$

D'après (8), (9) et la propriété 1,

 $\mathcal{A}_{d}' = \mathcal{A}_{1}(I + \sigma \mathcal{A}_{1})^{-1} \mathcal{A}_{2}(I + (s+s)\mathcal{A}_{1}(I + \sigma \mathcal{A}_{1})^{-1}\mathcal{A}_{2})^{-1}$ existe et représente un inverse à droite de P'' dans X .

Donc $\mathcal{R}_{d} = \vartheta_{1}^{\alpha} (I + \overline{b})^{-1} \mathcal{R}_{d}^{\prime} (I + b) \vartheta_{1}^{-\alpha}$ est un inverse à droite de P dans X ; on a de même un inverse à gauche \mathcal{R}_{g} de P. D'où l'existence de la solution $y = \mathcal{R}_{d} f$ de (3) et son unicité.

III. CAS D'UN SYSTEME DE DEUX EQUATIONS DU PREMIER ORDRE

Soit

$$h(x,D) = h_1(x,D) + h_0(x,D)$$

l'opérateur de ce système décomposé en opérateurs à symboles homogènes en ξ de degrés successifs 1 et 0 .

On note

$$\begin{cases} h_1(x,\xi) = iH(x,\xi) = i\begin{pmatrix} H_1^1 & H_2^1 \\ H_2^2 & H_2^2 \end{pmatrix} & \text{la matrice caractéristique et} \\ A(x,\xi) = \begin{pmatrix} A_1^1 & A_2^1 \\ A_2^2 & A_2^2 \end{pmatrix} & \text{la matrice des cofacteurs de } H \ . \\ \det H = i^2 & \Delta_2 & \Delta_1 & \text{avec} & \Delta_j(x,\xi) = \xi_0 - \lambda_j(x,\xi') & (j=1,2) \ , \\ \text{ le polynome sous caractéristique associé à } h & [1] \ . \end{cases}$$

Hypothèse 4

Inf
$$\{|A_1^1(x; \lambda_j(x,\xi'), \xi')| ; x \in X, |\xi'| = 1, j = 1 \text{ et } 2\} > 0$$

Théorème 2 [3]

Sous les hypothèses 1), 2), 3), 4) le problème de Cauchy

(11) hy = f dans X avec
$$f = \begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \end{pmatrix}$$
 , $f_j \in \mathcal{H}_{t,p}(x)$, possède une solution et une seule $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$ avec

$$y_j \in \mathcal{H}_{t-1-[\rho],p-[\rho]}(x) \quad \text{et} \quad \rho = \alpha \quad (\text{resp } 1-\alpha) \text{ si (C) (resp (C')) est }$$
 vérifiée.

<u>Preuve</u> : (on prend le cas $\alpha \ge 0$, le cas $\alpha \le 1$ est analogue).

L'hypothèse 2 équivaut à l'existence de
$$a = \begin{pmatrix} a_1^1 & a_2^1 \\ a_2^2 & a_2^2 \end{pmatrix}$$
 et $a' = \begin{pmatrix} a'_1^1 & a'_2^1 \\ a'_2^2 & a'_2^2 \end{pmatrix}$

différentiels en x_0 et pseudo différentiels en x' d'ordre 1 (de symbole principal commun A) et des opérateurs $\partial_{ij} = i(D_0 - \Lambda_{ij}(x,D'))$ tels que

(12)
$$k = h a = (\partial_2 \partial_1 + \alpha[\partial_1, \partial_2])I + r$$

(13)
$$k' = a'h = (\partial_2 \partial_1 + \alpha[\partial_1 , \partial_2]) I + r'$$

avec r et r' matrices d'opérateurs de $L_{0,0}(X)$.

Comme dans II, on calcule un inverse à droite \mathcal{A}_d de k et un inverse à gauche \mathcal{A}_g de k'; d'où les inverses \mathcal{A}_d et \mathcal{A}_g = \mathcal{A}_g ' de h et l'existence et l'unicité de la solution y = \mathcal{A}_d f de (11).

BIBLIOGRAPHIE

D. GOURDIN

- [1] Comm. in Partial Diff. Equations 4 (5) p. 447-507 (1979).
- [2] Séminaire sur les équations aux dérivées partielles hyperboliques et holomorphes de M. J. Vaillant (Paris VI). Exposé de Janvier 1981.
- [3] C. R. Acad. Sc. Paris, t. 292 (mai 1981) Série I, p.789-791.
- [4] Problème de Cauchy faiblement hyperbolique. A paraître dans Bull.Sc. Math. (1982)

L. HÖRMANDER

[5] Journal d'Analyse Mathématiques, Vol. 32 (1977) p.118-196.

V. Ia. IVRII et V. M. PETKOV

[6] Uspehi Math. Nayk, 29, 5 (1974) p.3-70.

V. Ia IVRII

- [7] Transl. Moscow Math. Soc. 1978, Issue 1, p. 1-65.
- [8] Travaux de Soc. Math. Moscou (1976) p. 169-170.

R. LASCAR

[9] C. R. Acad. Sc. Paris, t. 287 (Octobre 1978) p.523-525.

T. NISHITANI

- [10] Comm. in Partial Differential Equations (3) 4 p. 319-333 (1978).
- [11] Comm. in Partial Diff. Equations (5) 12 p. 1273-1296 (1980).

T. OHYA

[12] Annali della Scuola Normale Sup. di Pisa, IV, 4, 1977, p. 757-807.

V. M. PETKOV

- [13] Journal Bulgare de Mathématiques T1, 1975, p. 372-380.
- [14] Publications de l'Université de Paris VI et CNRS-Laboratoire associé 189 n° 75012 (1975).

H. KUMANO-GO

[15] Comm. in Partial Diff Equations 1 (1), 1-44 (1976).