SÉMINAIRE DE PROBABILITÉS (STRASBOURG)

BERNARD MAISONNEUVE

Topologies du type de Skorohod

Séminaire de probabilités (Strasbourg), tome 6 (1972), p. 113-117

http://www.numdam.org/item?id=SPS 1972 6 113 0>

© Springer-Verlag, Berlin Heidelberg New York, 1972, tous droits réservés.

L'accès aux archives du séminaire de probabilités (Strasbourg) (http://portail. mathdoc.fr/SemProba/) implique l'accord avec les conditions générales d'utilisation (http://www.numdam.org/conditions). Toute utilisation commerciale ou impression systématique est constitutive d'une infraction pénale. Toute copie ou impression de ce fichier doit contenir la présente mention de copyright.



Article numérisé dans le cadre du programme Numérisation de documents anciens mathématiques http://www.numdam.org/

INSTITUT DE RECHERCHE MATHEMATIQUE AVANCEE

Laboratoire Associé au C.N.R.S. Université Louis Pasteur 7. rue René Descartes

67 - STRASBOURG

1970/71

- Séminaire de Probabilités -

TOPOLOGIES DU TYPE DE SKOROHOD

par B. MAISONNEUVE

INTRODUCTION - NOTATIONS

Etant donnés un compact métrisable E et un intervalle |a,b| quelconque de R, nous désignons par $\Omega_{|a,b|}$ l'ensemble des applications continues à droite et pourvues de limites à gauche de |a,b| dans E (on exige de plus la continuité à gauche en b si $b \in |a,b|$). Les espaces Ω_R , $\Omega_{[0,+\infty[}$ et $\Omega_{[0,1]}$ sont notés W, Ω et D respectivement.

Nous définissons sur l'espace $\Omega_{|a,b|}$ une topologie polonaise par un procédé analogue à celui de Skorohod pour l'espace D (1). Pour |a,b|=[0,1] cette topologie est celle de Skorohod, mais si $|a,b|\supset[0,1]$ la topologie trace de la topologie de $\Omega_{|a,b|}$ sur D est un peu moins fine que celle de Skorohod (D est identifié à l'ensemble des applications de $\Omega_{|a,b|}$ constantes sur |a,0| et sur [1,b|).

Nous étudions les propriétés de continuité à droite et d'existence de limites à gauche des applications de translation $(\eta_t)_{t\in\mathbb{R}}$ et $(\theta_t)_{t\geq0}$ de W et Ω munis des topologies précédentes.

REMARQUE PRELIMINAIRE

Pour définir sur l'espace $\Omega_{|a,b|}$ une topologie d'espace polonais, il suffit de traiter le cas E=[0,1]; l'extension au cas d'un compact métrisable s'en déduit facilement. Nous supposerons également par la suite que |a,b| est l'un des intervalles R, $[0,+\infty[$ ou [0,1], car tous les autres cas peuvent s'y rapporter par l'usage d'une bijection convenable.

Pour toute fonction ω de $\Omega_{\left|a,b\right|}$, nous noterons $\left\|\omega\right\| = \sup_{t \in \left|a,b\right|} \left|\omega(t)\right|$ et nous désignerons par $\underline{\omega}$ l'application $t \to e^{-\left|t\right|}\omega(t)$. D'après l'hypothèse E = [0,1] on a $\left\|\underline{\omega}\right\| \le \left\|\omega\right\| \le 1$.

DEFINITIONS

A. Classe des changements de temps

Désignons par $3_{|a,b|}$ l'ensemble des applications croissantes de |a,b| dans lui-même. Les éléments de $3_{|a,b|}$ seront appelés <u>changements de temps</u>. Le changement de temps identique est noté i .

B. Taille d'un changement de temps

Nous appellerons <u>taille</u> d'un changement de temps τ de $3_{a,b}$ le nombre suivant de $[0,+\infty]$

$$|\tau| = \sup_{t} |\tau(t) - t| + \sup_{s \neq t} |\log \frac{\tau(t) - \tau(s)}{t - s}|$$

où s et t sont pris dans |a,b|.

C. Pour tout couple (ω,ω') d'éléments de $\Omega_{|a,b|}$ posons $d_{|a,b|}(\omega,\omega') = \inf_{\tau \in \overline{J}|a,b|} (|\tau| + ||\underline{w} \circ \tau - \underline{w}'||)$. En prenant $\tau = i$ on voit que $d_{|a,b|}(\omega,\omega') \le 2$. Pour que $d_{|a,b|}(\omega_n,\omega) \to 0$ il faut et il suffit qu'il existe une suite (τ_n) d'éléments de $\overline{J}_{|a,b|}$ telle que $|\tau_n| \to 0$ et $\underline{w}_n \circ \tau_n \to \underline{w}$ uniformément. On a alors $w_n(t) \to w(t)$ en tout point de continuité de w.

Remarque: il est inutile de faire intervenir les fonctions $\underline{\underline{w}}$ dans le cas |a,b|=[0,1]. Mais de cette manière nous pouvons traiter les trois cas simultanément. Nous avons alors le résultat suivant:

THEOREME.1. - L'application d|a,b| est une distance sur $\Omega|a,b|$. L'espace $\Omega|a,b|$ est séparable et complet pour d|a,b|.

<u>DEMONSTRATION</u>. - Le fait que $d_{a,b}$ soit une distance résulte facilement des diverses propriétés énoncées après les définitions B et C . L'ensemble des fonctions en escaliers à valeurs et points de discontinuité rationnels constitue un ensemble dense pour $d_{a,b}$, grâce à l'intervention des \underline{w} .

$$|\tau_n| < \frac{1}{2^n}$$
 et $||\underline{\omega}_n \circ \tau_n - \underline{\omega}_{n+1}|| < \frac{1}{2^n}$ (1)

pour n fixé et tout $m \ge 1$ posons $\sigma_{n,m} = \tau_{n+m} \circ \cdots \circ \tau_{n+1} \circ \tau_n$

On a
$$|\sigma_{nm}| \le |\tau_n| + |\tau_{n+1}| + \dots + |\tau_{n+m}| \le \frac{1}{2^{n-1}}$$
 (2)

La suite $(\sigma_{n\,m})_{m\geq 1}$ est une suite de Cauchy uniforme (*). Sa limite σ_n est un changement de temps tel que $|\sigma_n|\leq \frac{1}{n-1}$ d'après (2).

D'autre part la relation $\sigma_n = \sigma_{n+1} \circ \tau_n$ permet d'écrire l'égalité (1) sous la forme $\|\underline{\omega}_n \circ \sigma_n^{-1} - \underline{\omega}_{n+1} \circ \sigma_{n+1}^{-1}\| < \frac{1}{2}n$ qui montre que la suite $(\underline{\omega}_n \circ \sigma_n^{-1})$ converge uniformément vers une limite $\underline{\omega}$. La fonction $\underline{\omega}$ est évidemment un élément de $\Omega_{a,b}$. Posons $\omega(t) = e^{|t|} \underline{\omega}(t)$. On a alors $\omega_n(t) \to \omega(t)$ en tout point de continuité de ω (ou de $\underline{\omega}$). Il en résulte que ω prend ses valeurs dans [0,1] et appartient à $\Omega_{a,b}$.

Finalement on a trouvé $w \in \Omega_{a,b}$ et une suite (σ_n) telle que $|\sigma_n^{-1}| \to 0$ et $\|\underline{w_n} \circ \sigma_n^{-1} - \underline{w}\| \to 0$, donc $d(w_n, w) \to 0$ et le théorème est établi.

NOTATIONS. - Soit $S_{|a,b|}$ la topologie définie sur $\Omega_{|a,b|}$ par la distance $d_{|a,b|}$ et soit $\mathcal{M}_{|a,b|}$ la topologie de la convergence en mesure sur $\Omega_{|a,b|}$, définie par exemple par la distance

$$\delta_{a,b}(\omega,\omega') = \int_a^b e^{-|t|} |\omega(t) - \omega'(t)| dt$$

(*)
$$\operatorname{Car} \| \sigma_{n \, m+1} - \sigma_{n \, m} \| = \| \tau_{n+m+1} - i \| \le \frac{1}{2^{n+m-1}}$$

Voici alors deux remarques :

- 1. La topologie $\mathcal{H}_{a,b}$ est moins fine que la topologie $\mathcal{H}_{a,b}$ et sépare les points de $\Omega_{a,b}$: c'est donc une topologie lusinienne.
- 2. La trace de la topólogie S_R sur Ω est strictement moins fine que la topologie S_{R_+} . En effet pour $w_n = I_{\left[\frac{1}{n}, +\infty\right[}$, $w = I_{\left[0, +\infty\right[}$ on a $d_R(w_n, w) = \frac{1}{n}$ et $d_{R_+}(w_n, w) = 1$ pour tout n; il y a donc convergence de w_n vers w pour S_R , mais pas pour S_{R_+} .

Dans l'énoncé qui suit (comme dans la remarque 2) Ω est identifié au sous-ensemble des fonctions de W constantes sur $]-\infty,0[$ et $\mathbb{E}\times\Omega$ au sous-ensemble des fonctions de W constantes sur $]-\infty,0[$. On note $(\eta_t)_{t\in\mathbb{R}}$ et $(\theta_t)_{t\in\mathbb{R}_+}$ les opérateurs de <u>translation</u> de W et Ω . Bien noter que si $\omega\in\Omega$ et $t\geq 0$ $\eta_t(\omega)\neq \theta_t(\omega)$ en général. Nous étendons l'opérateur θ_t à $\mathbb{E}\times\Omega$ en posant $\theta_+(x,\omega)=\theta_+(\omega)$.

THEOREME 2. - a. La tribu borélienne de Ω | a,b | est la tribu engendrée par les applications coordonnées $(X_+, t \in |a,b|)$.

- b. Pour tout w de W l'application t $\rightarrow \eta_{t}(w)$ de R dans W est continue pour la topologie S_{R} . Pour tout ω de Ω l'application t $\rightarrow \theta_{t}(\omega)$ de R dans Ω est continue à droite pour la topologie S_{R} .
- c. L'ensemble Ω est borélien dans W. Son adhérence $\overline{\Omega}$ pour la topologie S_R est l'ensemble $E \times \Omega$. Muni de la topologie trace de S_R , l'ensemble $E \times \Omega$ est donc polonais.
- d. Pour tout ω de $E \times \Omega$, l'application $t \to \theta_t(\omega)$ de R_+ dans $E \times \Omega$ est continue à droite et pourvue de limites à gauche pour la topologie trace de G_R sur $E \times \Omega$. On a pour tout t > 0

$$\theta_{t-}(\omega) = (X_{t-}(\omega), \theta_{t}(\omega)).$$

 $\underline{\text{DEMONSTRATION}}$. - Le point a. se démontre comme pour D (1).

b. L'application $t \to \mathcal{N}_t(w)$ est $S_R - \underline{\mathrm{continue}}$: on le voit en utilisant le changement de temps $\tau_h(t) = t - h$ et en faisant tendre h vers 0.

 $\sigma_h(t) = t + (\frac{t^2}{2} \land h), \quad t \ge 0 \quad \text{On a} \quad |\sigma_h| \to 0 \quad \text{et} \quad ||\theta_s(w)| = \theta_{s+h}(w)|| \to 0 \quad \text{quand} \quad h \to 0 \quad .$ $c. \quad \underline{L'\text{ensemble}} \quad \Omega \quad \underline{\text{est bor\'elien dans}} \quad \forall : \text{cela r\'esulte de l'\'egalit\'e} \quad \Omega = \int\limits_{\substack{r \le 0 \\ r \in \mathbb{Q}}} \{X_r = X\} dr$ $et \quad du \quad \text{point a.}$

Soit w un point adhérent à Ω et soit (ω_n) une suite de Ω de limite W, au sens de S_R . Soit C l'ensemble des points de $]-\infty,0]$ qui sont de continuité pour w. On a $\omega_n(t) \to w(t)$ $\forall \, t \in C$. Mais $\omega_n(t) = \omega_n(t')$ $\forall \, t,t' \in C$ donc w(t) = w(t') $\forall \, t,t' \in C$. Il en résulte que w est constante sur $]-\infty,0[$ c'est-à-dire appartient à $E \times \Omega$.

Inversement si $w \in E \times \Omega$, $\frac{\eta_{-1}}{n}(w) \in \Omega$ et $\frac{\eta_{-1}}{n}(w) \to w$ d'après b. Donc $w \in \overline{\Omega}$.

d. Pour établir le point d il suffit de voir que pour tout ω de Ω l'application $t \to \theta_t(\omega)$ de R_+ dans W est continue à droite et pourvue de limites à gauche pour la topologie S_R . La continuité à droite résulte du point b et de la remarque 2. Pour l'existence de limites à gauche, utilisons le changement de temps $\tau_h(t) = t - h$, $t \in \mathbb{R}$ on a pour 0 < h < s

$$\begin{split} \big| \big(X_{s-}(\omega), \; \theta_s(\omega) \big) \circ \tau_h(t) \; - \; \theta_{s-h}(\omega)(t) \big| \; &= \; 0 & \text{si } t \geq h \\ \\ &= \; \big| X_{s-}(\omega) \; - \; X_{s-h+t}(\omega) \big| \; \; \text{si } \; 0 \leq t < h \\ \\ &= \; \big| X_{s-}(\omega) \; - \; X_{s-h}(\omega) \big| \; \; \text{si } \; t < 0 \; . \end{split}$$

L'existence d'une limite à gauche $X_{s-}(\omega)$ pour le processus (X_t) montre donc que $\theta_{s-h}(\omega)$ admet pour limite $(X_{s-}(\omega),\,\theta_s(\omega))$ lorsque $h\to 0$.

Remarque: Il résulte du théorème précédent que sur l'espace $E \times \Omega$ le processus $(\theta_t)_{t \geq 0}$ à valeurs dans $E \times \Omega$ est continu à droite, a des limites à gauche (pour la topologie trace de S_R) et admet les mêmes discontinuités que le processus $(X_t)_{t \geq 0}$.

REFERENCE