SÉMINAIRE DE MATHÉMATIQUES

É. CARTAN

Les représentations linéaires des groupes finis

Séminaire de Mathématiques (Julia), tome 1 (1933-1934), exp. n° 6, p. 1-21

http://www.numdam.org/item?id=SMJ_1933-1934__1__A6_0

© École normale supérieure, Paris, 1933-1934, tous droits réservés.

L'accès aux archives du séminaire de mathématiques implique l'accord avec les conditions générales d'utilisation (<http://www.numdam.org/conditions>). Toute utilisation commerciale ou impression systématique est constitutive d'une infraction pénale. Toute copie ou impression de ce fichier doit contenir la présente mention de copyright.

NUMDAM

Article numérisé dans le cadre du programme
Numérisation de documents anciens mathématiques
<http://www.numdam.org/>

I.-F.-1
Exemplaire n° 6

Institut Henri Poincaré

Le problème de la représentation linéaire des groupes
finis peut être abordé par deux méthodes distinctes :

SEMINAIRE DE MATHÉMATIQUES

Première année 1933-1934

Théorie des Groupes et des Algèbres

Après quelques indications sommaires sur la première méthode, nous développerons surtout la seconde ; nous aurons

F.- Les représentations linéaires des groupes finis .

Exposé fait par M.E.CARTAN, le 19 Février 1934 .

Plan de l'exposé

- A.- Aperçu rapide sur la première méthode .
- B.- Quelques propriétés des formes d'Hermite et des substitutions linéaires .
- C.- Groupes finis de substitutions linéaires ; groupes irréductibles et réductibles ; théorèmes de réductibilité complète .
- D.- Groupes irréductibles ; théorèmes d'orthogonalité ; caractères .
- E.- Groupes réductibles ; caractères .
- F.- Théorèmes fondamentaux sur les représentations linéaires d'un groupe fini .
- G.- Détermination des caractères des représentations linéaires .

sires irréductibles d'un groupe .

Le problème de la représentation linéaire des groupes finis peut être abordé par deux méthodes distinctes :

- 1°- Une méthode qui utilise la théorie des systèmes de nombres hypercomplexes semi-simples; elle donne immédiatement quelques uns des théorèmes fondamentaux.
- 2°- Une méthode directe qui n'utilise pas la théorie précédente et qui permet d'entrer plus profondément dans la question.

Après quelques indications sommaires sur la première méthode, nous développerons surtout la seconde ; nous aurons ainsi un aperçu simple de la théorie des caractères due à Frobenius (Sitzungsberichte Berlin 1896-1897-1898-1899-1901-1904) ; voir aussi Burnside (Proceedings London Math. soc. 1897-98-1904) et Schur (Sitzungsber. Berlin 1905)

Plan de l'exposé

- A.- Aperçu rapide sur la première méthode .
- B.- Quelques propriétés des formes d'Hermite et des substitutions linéaires .
- C.- Groupes finis de substitutions linéaires ; groupes irréductibles et réductibles; théorèmes de réductibilité complète .
- D.- Groupes irréductibles; théorèmes d'orthogonalité; caractères .
- E.- Groupes réductibles ; caractères.
- F.- Théorèmes fondamentaux sur les représentations linéaires d'un groupe fini .
- G - Détermination des caractères des représentants liné-

aires irréductibles d'un groupe .

La forme quadratique : $\bar{\sigma}(a^2) = \sum_{i,j,k,h} \gamma_{ik}^j a^k a^h$
 trace de a^2 (et égale à la somme des carrés des racines

A.- APERÇU RAPIDE SUR LA 1ère METHODE
 damental : la condition nécessaire et suffisante pour que

1.- Considérons un système de nombres hypercomplexes d'ordre n construit sur le corps des nombres complexes ordinaires ; soit une base $e_1, e_2, \dots, e_n$ de ce système, et

de la forme $a = a^1 e_1 + a^2 e_2 + \dots + a^n e_n$ mêmes propriétés ont
 un nombre quelconque du système ; soient enfin :

$\bar{\sigma}(a^2) = \sum_{i,j,k} \gamma_{ij}^k a^i a^j$, liée à l'équation $\bar{\varphi}(\omega) = 0$
 les γ_{ij}^k étant des nombres complexes ordinaires, les formules de multiplication .

On appelle équation caractéristique du système l'équation :

$$\varphi(\omega) = \left| \delta_{ij} \omega - \sum_K a^K \gamma_{ik}^j \right|_{ij} = 0 \quad \delta_{ij} \begin{cases} = 0 & \text{si } i \neq j \\ = 1 & \text{si } i = j \end{cases}$$

qu'on obtient en exprimant l'existence d'un nombre x du système tel que $x a = \omega x$, ω étant un nombre complexe ordinaire .

En exprimant l'existence d'un nombre y du système tel que $a y = \omega y$, on obtient une autre équation caractéristique :

$$\bar{\varphi}(\omega) = \left| \delta_{ij} \omega - \sum_K a^K \gamma_{ki}^j \right|_{ij} = 0$$

On appelle trace du nombre a du système, la somme des racines de l'équation caractéristique :

$$\bar{\sigma}(a) = \sum_{i,k} \gamma_{ik}^i a^k$$

La forme quadratique : $\bar{\sigma}(a^2) = \sum_{i,j,k,h} \gamma_{ik}^j a^k a^h$
 trace de a^2 (et égale à la somme des carrés des racines
 de l'équation caractéristique relative à a) joue un rôle fon-
 damental : la condition nécessaire et suffisante pour que
le système soit semi-simple est que le discriminant de cette
forme ne soit pas nul. Dans le cas contraire, on obtient
 le radical du système en annulant les dérivées partielles
 de la forme par rapport aux a^k . Les mêmes propriétés ont
 lieu relativement à la forme :

$$\bar{\sigma}(a^2) = \sum_{i,j,h,k} \gamma_{ki}^j \gamma_{kj}^i a^k a^h, \text{ liée à l'équation } \bar{\varphi}(\omega) = 0$$

Rappelons d'autre part qu'un système de nombres com-
 plexes semi-simple se décompose en systèmes simples dont cha-
 cun admet une base métricielle.

2.- Appliquons ce qui précède à un groupe fini G formé de
 r éléments : $e_0 = 1, e_1, e_2, \dots, e_{r-1}$.

Ces r éléments peuvent être regardés comme formant la base
 d'un système de nombres hypercomplexes (algèbre du groupe)
 avec une loi de multiplication de la forme :

$e_i e_j = e_h$. Dans la forme $\bar{\sigma}(a^2)$, les seuls ter-
 mes à coefficients non nuls correspondront donc à :

$$\gamma_{ki}^j = \gamma_{kj}^i = 1 \text{ ou } e_k e_i = e_j, \quad e_h e_j = e_i$$

d'où $e_h e_k e_i = e_i$, soit $e_h e_k = 1$

c'est à dire que le produit $a^h a^k$ ne se présentera que si

e_k et e_h sont inverses, son coefficient sera alors r .

On a donc :

$$\bar{v}(a^2) = r \sum_k a^k a^{\bar{k}} \quad (e_k = e_{\bar{k}}')$$

Il est évident que cette forme a son discriminant différent de zéro; par suite l'algèbre du groupe est semi-simple. Chacun des sous-systèmes simples définit une représentation linéaire irréductible du groupe G. Si en effet, l'algèbre du groupe se décompose en h sous-systèmes simples et si

$e_{ij}^{(\alpha)}$ ($1, j = 1, 2, \dots, n_\alpha$) constituent la base matricielle du α ième sous-système, si enfin, on a :

$e_i = \sum_{h,k,\alpha} a_{kh}^\alpha e_{kh}^\alpha$
la matrice de rang n_α dont les éléments sont a_{kh}^α définit une représentation de G, cette matrice représentant l'élément e_i de G. Cette représentation est irréductible. On obtient ainsi toutes les représentations irréductibles; en effet, une représentation irréductible fournit un système simple de nombres hypercomplexes homomorphe à l'algèbre du groupe et par suite identique à l'un des sous-systèmes simples de cette algèbre. (l'unité (l'unité étant comptée).

On a $r = \sum_\alpha n_\alpha^2$. Le nombre des représentations irréductibles est égal à l'ordre du centre de l'algèbre du groupe, c'est à dire, comme nous le verrons, au nombre de classes d'éléments conjugués du groupe.

3.- Ajoutons que le point de vue précédent apporte des compléments intéressants au point de vue réel. L'algèbre du groupe peut en effet être regardée comme construite sur le

corps des nombres réels; à ce point de vue elle constitue encore une algèbre semi-simple, mais ses sous-systèmes simples peuvent être de trois formes distinctes :

- a) on peut avoir un sous-système d'ordre n^2 à base matricielle construit sur le corps des nombres réels.
- b) on peut avoir un sous-système d'ordre $2n^2$ à base matricielle e_{ij} ($i, j = 1, 2, \dots, n$), les coefficients des unités de base étant les nombres complexes ordinaires.
- c) on peut avoir un sous-système d'ordre $4n^2$ à base matricielle e_{ij} ($i, j = 1, 2, \dots, n$), les coefficients des unités de base étant des quaternions.

La différence entre le nombre de carrés positifs et le nombre de carrés négatifs de la forme quadratique réelle $\bar{b}(a^2)$ est égale à la différence entre la somme des rangs (n) des sous-systèmes simples de la première catégorie, et la somme des rangs $(2n)$ de ceux de la troisième. Or dans le cas d'un groupe G , cette différence est égale, manifestement au nombre de ceux des éléments du groupe dont le carré est égal à l'unité (l'unité étant comptée).

Pour toutes ces questions, voir E. CARTAN, Annales de la Faculté des Sciences de Toulouse 12 (1898) "Les groupes bilinéaires et les systèmes de nombres hypercomplexes".

II.-METHODE DIRECTE. PRELIMINAIRES

FORMES D'HERMITE

4.- Une forme d'Hermite à n variables complexes $x_1, x_2, \dots, x_n$

est une forme bilinéaire par rapport aux deux séries de variables x_i et $\bar{x}_i$:

$$F(x) = \sum_{i,j} a_{ij} x_i \bar{x}_j \quad (a_{ij} = \bar{a}_{ji})$$

Comme les formes quadratiques, les formes d'Hermite sont réductibles à une somme de carrés de modules $\sum a_i x_i \bar{x}_i$ (a_i réel). La forme est dite définie si elle ne s'annule que pour $x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$

Deux formes d'Hermite, dont l'une F est définie positivement, peuvent toujours être ramenées simultanément à être :

$$F = x_1 \bar{x}_1 + x_2 \bar{x}_2 + \dots + x_n \bar{x}_n \quad (\text{forme unitaire})$$

$$\phi = a_1 x_1 \bar{x}_1 + a_2 x_2 \bar{x}_2 + \dots + a_n x_n \bar{x}_n$$

(on trouvera une démonstration géométrique dans E. Cartan leçons sur la géométrie projective complexe, p.150).

Regardons $x_1, x_2, \dots, x_n$ comme les composantes d'un vecteur dans un espace à n dimensions (complexes). Deux vecteurs X, X' sont dits orthogonaux par rapport à la forme d'Hermite F si l'on a :

$$\sum_i x_i' \frac{\partial F}{\partial x_i} = 0 \quad \text{ou} \quad \sum_i x_i \frac{\partial F}{\partial x_i'} = 0$$

(les deux premiers membres sont conjugués).

Deux variétés planes passant par l'origine sont complètement orthogonales, si tout vecteur de l'une est orthogonal à tout vecteur de l'autre. Si la forme F est définie deux vecteurs orthogonaux ne peuvent avoir la même direction et deux variétés planes orthogonales n'ont aucun vecteur commun.

5.- On appelle substitution linéaire unitaire, une substitution linéaire laissant invariante la forme d'Hermite unitaire si (a_{ij}) est la matrice d'une telle substitution, on a :

$$\sum_k a_{ik} \bar{a}_{jk} = \begin{cases} 1 & \text{si } i=j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$$

La substitution inverse a pour éléments $b_{ij} = \bar{a}_{ji}$; sa matrice est la complexe conjuguée de la transposée de la matrice qui représente la première substitution.

Si une substitution linéaire unitaire laisse invariante une variété plane passant par l'origine, elle laisse invariante la variété plane lieu des vecteurs orthogonaux à la variété donnée (par rapport à la forme d'Hermite unitaire) Il y a réciprocity entre ces deux variétés planes, la somme de leurs dimensions est n .

6.- On appelle équation caractéristique d'une substitution linéaire S ou matrice (a_{ij}) l'équation $\Delta(\omega) = 0$ où $\Delta(\omega)$ est le déterminant de la matrice $(\delta_{ij}\omega - a_{ij})$. Les racines de l'équation caractéristique sont les racines caractéristiques ou racines latentes de S ; leur somme

$\sum_1 a_{ii}$ est la trace de S .

L'équation caractéristique de $A^{-1}SA$ ($A \neq 0$) transformée de S par A est identique à celle de S ; il en est donc de même de la trace. Par suite, SS' et $S'S$ ont même trace.

Un groupe qui n'est pas réductible est dit irréductible. Deux substitutions unitaires inverses l'une de l'autre ont des traces complexes conjuguées.

Tout groupe fini de substitutions linéaires est irréductible. Si l'on forme la matrice $\Delta(S)$ (c'est un polynôme de degré n en S), elle est identiquement nulle (Cayley).

Cet énoncé signifie qu'on peut, par un changement linéaire de variables, supposer partagées les variables en un certain nombre de séries :

$< n$ qui soit identiquement nul ; si ψ est du degré minimum ce degré est le rang de la matrice. Les racines de $\psi(\omega)$ sont identiques à celles de $\Delta(\omega)$ et $\Delta(\omega)$ est naturellement divisible par $\psi(\omega)$ comme tout polynôme $\varphi(\omega)$ groupe irréductible, etc.

tel que la matrice $\varphi(S)$ soit identiquement nulle. Si, par exemple, $S^p = 1$, la trace de S est une somme de n racines p ièmes de l'unité.

La démonstration repose sur le : Théorème fondamental : Tout groupe fini de substitutions linéaires laisse invariante au moins une forme d'Her-

mite définie. C.- GROUPES IRREDUCTIBLES & GROUPES REDUCTIBLES. Soient : $S = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ x_2 & x_3 & \dots & x_{n+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_{n-1} & x_n & \dots & x_{2n-1} \end{pmatrix}$ les substitutions du groupe ; consi-

7.- Un groupe de substitutions linéaires à n variables $x_1, x_2, \dots, x_n$ est dit réductible si l'on peut trouver $p < n$ combinaisons linéaires indépendantes des x_i :

elle est définie positive et évidemment invariante par G . $X_i = \sum_{k=1}^n a_{ik} x_k$ ($i = 1, 2, \dots, p$)

Ceci est réductible, si par exemple, les formes X_i sont transformées entre elles par une substitution quelconque du groupe soient des combinaisons linéaires de $X_1, X_2, \dots, X_p$. Par un changement li-

néaire de variables, on peut obtenir que les p premières variables $x_1, x_2, \dots, x_p$ soient transformées entre elles, les coefficients $a_{i,p+1}, \dots, a_{i,n}$ étant nuls pour $i = 1, 2, \dots, p$.

2.....p).

Un groupe qui n'est pas réductible est dit irréductible
Théorème de réductibilité complète.

Tout groupe fini de substitutions linéaires est irréductible ou décomposable en groupes irréductibles.

Cet énoncé signifie qu'on peut, par un changement linéaire de variables, supposer partagées les variables en un certain nombre de séries :

$$x_1, x_2, \dots, x_p; y_1, y_2, \dots, y_q; z_1, z_2, \dots, z_r$$

telles que les x_i soient transformées entre elles par un groupe irréductible, etc....

La démonstration repose sur le :

Lemme fondamental : Tout groupe fini de substitutions linéaires laisse invariante au moins une forme d'Hermité définie positive. En effet, soit $F(x)$ une forme définie positive donnée, par exemple la forme unitaire ; soient :

$S_0 = E, S_1, \dots, S_{n-1}$, les substitutions du groupe ; considérons la forme :

$$\Phi(x) = F_0(x) + F_0(S_1 x) + F_0(S_2 x) + \dots + F_0(S_{n-1} x)$$

elle est définie positive et évidemment invariante par G .

Ceci posé, si G est réductible, si par exemple, les variables $x_1, x_2, \dots, x_p$ sont transformées entre elles par G , cela veut dire que G laisse invariante la variété plane $x_1 = x_2 = \dots = x_p = 0$; elle laisse donc invariante la variété orthogonale complémentaire, comme elle n'a aucun vecteur commun avec la première, on peut la supposer définie par $x_{p+1} = x_{p+2} = \dots = x_n = 0$; par suite, chaque

opération de G se décompose en une substitution linéaire opérant sur les x_i ($1 \leq p$) et une substitution opérant sur les x_i ($i > p$). Si les deux groupes ainsi obtenus sont réductibles (ou l'un d'eux) on continuera la réduction.

D.-PROPRIETES DES GROUPEES IRREDUCTIBLES

THEOREMES D'ORTHOGONALITE. CARACTERES

8.- Lemme fondamental.

Tout groupe irréductible fini laisse invariante une seule forme d'Hermite (à un facteur constant près).

Supposons en effet que le groupe laisse invariantes deux formes distinctes F et Φ , la première étant définie positive. On peut les réduire simultanément aux formes ;

$$F = x_1 \bar{x}_1 + \dots + x_n \bar{x}_n$$

$$\Phi = a_1 x_1 \bar{x}_1 + \dots + a_n x_n \bar{x}_n$$

Si l'on n'avait pas $a_1 = a_2 = \dots = a_n$, on aurait (en changeant au besoin l'ordre des variables) : $a_{p+1} = a_{p+2} = \dots = a_n$ les p premiers coefficients étant différents de a_n ; la forme

$\Phi - a F = (a_1 - a_n) x_1 \bar{x}_1 + \dots + (a_p - a_n) x_p \bar{x}_p$ serait alors invariante par les substitutions du groupe ainsi que la variété $x_1 = x_2 = \dots = x_p \neq 0$ et le groupe ne serait pas irréductible.

9.- Théorème d'orthogonalité

Soit G un groupe fini irréductible unitaire et soient $g_j(S)$ les éléments de la matrice S du groupe, on a :

$$\mathcal{M} a_{ij}(s) \bar{a}_{kh}(s) = \frac{1}{n} \delta_{ik} \delta_{jh}$$

en désignant par $\mathcal{M}\varphi(s)$ la valeur moyenne :

$$\mathcal{M}\varphi(s) = \frac{1}{r} [\varphi(s) + \varphi(s_1) + \dots + \varphi(s_{r-1})]$$

Partons de la forme $F_0 = x \bar{x}$; elle donne naissance à la forme d'Hermite invariante :

$$\sum_s a_{si}(s) \bar{a}_{sj}(s) x_i \bar{x}_j = \lambda \sum_i x_i \bar{x}_i$$

d'où $\mathcal{M} a_{si} \bar{a}_{sj} = 0$ si $i \neq j$ et $\mathcal{M} a_{si} \bar{a}_{si} = \lambda$

Mais on a pour chaque substitution du groupe :

$$\sum_i a_{si} \bar{a}_{si} = 1 \quad \text{d'où} \quad \mathcal{M} \sum_i a_{si} \bar{a}_{si} = n\lambda = 1$$

$$\lambda = \frac{1}{n}$$

Le théorème est donc démontré pour $i=k=1$ c'est à dire pour $i=K$.

X.- GROUPES REDUCTIBLES . CARACTERES

La considération de la substitution S^{-1} du groupe ramène le cas $j=h$ au cas précédent.

Partons maintenant de la forme $x_1 \bar{x}_2$ (ce n'est pas une forme d'Hermite, mais une combinaison linéaire de deux formes d'Hermite $\frac{1}{2} (x_1 \bar{x}_2 + x_2 \bar{x}_1)$ et $\frac{1}{2} (x_1 \bar{x}_2 - x_2 \bar{x}_1)$) elle donne naissance à la forme suivante :

$$\sum_s a_{si}(s) \bar{a}_{sj}(s) x_i \bar{x}_j = \mu \sum_i x_i \bar{x}_i \quad (\mu \text{ complexe})$$

mais en prenant $i=j$ on voit que $\mu = 0$, donc $\mathcal{M} a_{si} \bar{a}_{ij} = 0$

10.- Caractères d'un groupe irréductible.

Soit $\chi(s)$ la trace $\sum a_{ii}(s)$ de la matrice S .

On a :

$$\chi(s) \overline{\chi(s)} = M a_{11} \overline{a_{11}} + M a_{22} \overline{a_{22}} + \dots + M a_{nn} \overline{a_{nn}} = n \frac{1}{n} = 1$$

Comme la trace ne change pas par un changement de variables on en déduit que :

La valeur moyenne du carré du module du caractère d'un groupe fini irréductible est égale à 1.

Ce théorème est valable même si le groupe n'est pas unitaire.

Dans ce cas, deux substitutions inverses ont des caractères complexes conjugués.

Corollaire : Il n'existe aucune combinaison linéaire à coefficients fixes des éléments de la matrice S qui soit nulle pour toutes les matrices d'un groupe fini irréductible.

E.- GROUPES REDUCTIBLES . CARACTERES

11.- Considérons un groupe fini qui se décompose en deux groupes irréductibles l'un à p variables $x_1, x_2, \dots, x_p$ l'autre à q variables $y_1, y_2, \dots, y_q$.

Lemme fondamental .- Si les deux groupes irréductibles composants ne sont pas équivalents, le groupe donné ne laisse invariante que les formes d'Hermite $aF(x) + b\Phi(x)$ où a et b sont des constantes arbitraires, F la forme invariante par le premier groupe composant, Φ la forme d'Hermite invariante par le second groupe composant.

Toute forme d'Hermite aux p+q variables $x_1, x_2, \dots, x_p, y_1, y_2, \dots, y_q$ peut se mettre sous la forme :

$$F_1(x) + \bar{\Phi}_1(x) + \psi(x, \bar{y}) + \bar{\Psi}(\bar{x}, y)$$

ψ étant bilinéaire par rapport aux deux séries de variables $x, \bar{y}$. Il est évident que $F_1(x)$ est la forme $a F(x)$ et $\bar{\Phi}_1(y)$ de la forme $b \bar{\Phi}(y)$. Supposons la forme ψ non identiquement nulle ; supposons par exemple, que, parmi les coefficients de $x_1, x_2, \dots, x_r$ il y ait ℓ formes linéairement indépendantes en $\bar{y}_1, \bar{y}_2, \dots, \bar{y}_q$; on peut alors ramener ψ , par un changement linéaire de variables, à la forme :

$$\psi(x, \bar{y}) = x_1 \bar{y}_1 + x_2 \bar{y}_2 + \dots + x_\ell \bar{y}_\ell$$

Mais alors le premier groupe composant transforme entre elles les variables $x_1, x_2, \dots, x_\ell$ donc $p = q = \ell$. D'autre part, bien n'empêche de supposer la forme F unitaire ; alors chaque substitution de G , laissant invariante la forme ψ transforme entre elles les variables y de la même manière que les variables x ; autrement dit, les deux groupes composants sont équivalents (et rendus simultanément unitaires) . S'ils ne sont pas équivalents, les seules formes invariantes sont $aF(x) + b\bar{\Phi}(y)$.

12.- Cas général .

Le lemme précédent se généralise immédiatement :

Théorème fondamental :

Si un groupe linéaire fini G se décompose en groupes irréductibles, à savoir :
un groupe $G^{(1)}$ se présentant p_1 fois (c'est à dire p_1 groupes irréductibles équivalent
un groupe $G^{(2)}$ se présentant p_2 fois

.....
 un groupe G , se présentant p_k fois
 alors si ces groupes composants (et par suite le groupe
 donné) sont rendus unitaires, on a :

$$\sum_k \alpha_j \bar{\alpha}_k = 0 \quad \text{pour } \alpha \neq \beta$$

La démonstration est immédiate. Le résultat reste é-
 videmment vrai si les groupes ne sont pas unitaires.
 par suite : $\sum_k \chi(s) \bar{\chi}(s) = r$ (1)

Corollaire. On a même si les groupes composants ne sont pas
 unitaires et si $\chi(s)$ désigne le caractère du groupe total:

$$\sum_k \chi^{(\alpha)}(s) \bar{\chi}^{(\beta)}(s) = 0 \quad \text{pour } \alpha \neq \beta$$

$$\sum_k \chi^{(\alpha)}(s) \bar{\chi}^{(\alpha)}(s) = 1$$

$$\sum_k \chi(s) \bar{\chi}^{(\alpha)}(s) = p_\alpha$$

$$\sum_k \chi(s) \bar{\chi}(s) = p_1^2 + p_2^2 + \dots + p_n^2$$

$$\text{En effet, } \chi(s) = p_1 \chi^{(1)}(s) + p_2 \chi^{(2)}(s) + \dots + p_n \chi^{(n)}(s).$$

F.- LES THEOREMES FONDAMENTAUX SUR LA

REPRESENTATION LINEAIRE D'UN GROUPE FINI ABSTRAIT

Theoreme

I3.- Soit un groupe abstrait G formé de r éléments :

$$e, e_1, e_2, \dots, e_{r-1}.$$

Ce groupe admet une représentation linéaire fidèle, c'est

la représentation régulière, donnant un groupe linéaire

G_r à r variables $x_1, x_2, \dots, x_{r-1}$. L'opération S_i de G_r
 qui correspond à l'élément e_i de G est la substitution li-
 néaire qui transforme la variable x_k dans la variable $x_{k'}$

et :

fiants $e_k' = e_i e_k$. On a les groupes composants sont
 Nous allons étudier la réduction complète du groupe G et
 montrer qu'elle fournit toutes les représentations linéai-
 res irréductibles de G .

Soit $\chi(e_i)$ le caractère de l'opération S_i de G . On
 a manifestement :

$$\chi(e_0) = r \quad \chi(e_1) = \chi(e_2) = \dots = \chi(e_{n-1}) = 0$$

par suite : $\sum \chi(s) \bar{\chi}(s) = r$ (1)

Si donc la réduction complète de G donne k groupes
 irréductibles composants non équivalents :

$$G^{(1)}, G^{(2)}, \dots, G^{(k)}, \text{ le groupe } G^{(\alpha)} \text{ entrant } p_\alpha \text{ fois ,}$$

on a : $r = p_1^2 + p_2^2 + \dots + p_k^2$ (2)

Soit d'autre part, n_α le nombre de variables transformées
 par $G^{(\alpha)}$; on a évidemment :

$$\sum \chi^{(\alpha)}(s) \bar{\chi}(s) = n_\alpha \text{ puisque } \bar{\chi}(s) = r \chi(s_i) = 0$$

$$\sum \chi^{(\alpha)}(s) \bar{\chi}(s) = \sum \chi^{(\alpha)}(s) \left[\sum_\beta p_\beta \bar{\chi}(s) \right] = p_\alpha$$

d'où $n_\alpha = p_\alpha$.

Théorème

Dans la réduction complète de G , chaque groupe com-
 posant $G^{(\alpha)}$ entre autant de fois qu'il y a de variables
 transformées par $G^{(\alpha)}$.

14.- Corollaire

Les coefficients $a_{ij}^{(\alpha)}(s)$ des matrices des différents
 groupes composants sont au nombre de :

$$n_1^2 + n_2^2 + \dots + n_\alpha^2 = r$$

et il n'existe entre eux aucune relation linéaire à coef-

coefficients constants. Si donc, les groupes composants sont rendus unitaires, leurs coefficients déterminent dans l'espace du groupe un système orthogonal complet.

15. Théorème. - Il n'existe pas d'autre représentant linéaire irréductible du groupe abstrait donné que ceux qui se présentent dans la réduction de χ .

En effet, s'il en existait un autre, tout élément

$c_{ij}(S)$ d'une substitution S serait de la forme :

$$c_{ij}(S) = \sum_{k,h,\alpha} \lambda_{kh}^{(\alpha)} a_{kh}^{(\alpha)}(S)$$

Mais on connaît :

$$c_{ij}(S) - \frac{1}{h} a_{kh}^{(\alpha)}(S) = 0 \quad \text{d'où} \quad \lambda_{kh}^{(\alpha)} = 0$$

16. Théorème. - Le nombre des représentants linéaires non équivalents est égal au nombre des classes d'éléments conjugués du groupe donné.

En effet, l'algèbre du groupe est susceptible de la base matricielle $e_{ij}^{(\alpha)}$. Par suite, le centre de cette algèbre a pour base les h nombres hypercomplexes linéairement indépendants $\sum_{i=1,2,\dots,h} e_{ii}^{(\alpha)}$ ($\alpha = 1, 2, \dots, h$)

D'autre part, soit $\sum a_i e_i$ un nombre du centre ; on aura quelque soit i :

$$\sum_k a_k e_k e_i = \sum_k a_k e_i e_k \quad \text{ou} \quad \sum_k a_k e_i^{-1} e_k e_i = \sum_k a_k e_k$$

Si donc, e_k est un élément du groupe entrant avec le coefficient a_k tous les éléments conjugués entreront avec le même coefficient. Il y a donc dans le centre exactement

autant de nombres linéairement indépendants qu'il y a de classes d'éléments conjugués.

17.- Théorème .- Un représentant linéaire irréductible est complètement déterminé par les caractères de ses différents éléments .

Car s'il existait deux représentants linéaires irréductibles non équivalents (et n'ayant pas nécessairement le même nombre de variables), de caractères $\chi(S)$ et $\chi'(S)$ on aurait :

$$\sum \chi(S) \chi'(S) = 0$$

d'où, dans le cas qui nous occupe :

$$\sum \chi(S) \chi(S) = 0$$

18.- Théorème .- Les caractères des différents éléments d'un groupe linéaire fini sont des entiers algébriques .

Soit S un élément du groupe, p l'exposant auquel il appartient ($S^p = 1$) ; le caractère $\chi(S)$ est une somme de n racines p ièmes de l'unité (n = nombre de variables transformées par le groupe) . Si $p = 1$, $\chi(S) = n$ si $p = 2$, $\chi(S)$ est un entier naturel de même parité que n et inférieur ou égal à $n-2$ en valeur absolue .

G.- DETERMINATION DES CARACTERES DES REPRESENTANTS IRREDUCTIBLES

19.- Soit une représentation irréductible, $\chi^{(\alpha)}$ ses caractères . Appelons caractère d'un nombre $\sum a_k e_k$ de l'algèbre

du groupe le nombre complexe ordinaire $\sum_k a_k \chi^{(\alpha)}(e_k)$.

Ces caractères jouissent des propriétés suivantes :

$$1) \chi^{(\alpha)}(e_i e_j) = \chi^{(\alpha)}(e_j e_i)$$

2) Soient c et c' deux nombres quelconques du centre :

$$20.- \text{Supposons } c = \sum_{\beta i} c_{\beta i} e_{i i}^{(\beta)} \text{ le caractère } c' = \sum_{\beta i} c'_{\beta i} e_{i i}^{(\beta)}$$

On a : linéaire irréductible $\chi^{(\alpha)}$, formons :

$$\chi^{(\alpha)}(c) \chi^{(\alpha)}(c') = \sum_{\alpha} n_{\alpha} \chi^{(\alpha)}(cc') = \text{ou } n_{\alpha} c_{\alpha} \cdot n_{\alpha} c'_{\alpha} = n_{\alpha} n_{\alpha} c_{\alpha} c'_{\alpha}$$

3) On a la relation :

$$\sum_i \chi^{(\alpha)}(e_i) \bar{\chi}^{(\alpha)}(e_i) = r$$

Réciproquement, considérons dans l'espace du groupe une fonction linéaire $\xi(a) = \sum_k a_k \xi(e_k)$ satisfaisant aux conditions :

$$(1) \xi(e_i e_j) = \xi(e_j e_i)$$

$$(2) \xi(c) \bar{\xi}(c') = n \xi(cc')$$

(n entier positif, et c' appartient au centre).

$$(3) \sum_i \xi(e_i) \bar{\xi}(e_i) = r$$

les $\xi(e_i)$ sont les caractères d'une représentation linéaire irréductible .

En effet, la relation (1) montre que $\xi(e_i)$ est le même pour deux éléments conjugués du groupe abstrait .

Posons maintenant $\varepsilon_{\alpha} = \sum_{i=1}^n e_{i i}^{(\alpha)}$; on a :

$$\varepsilon_{\alpha}^2 = \varepsilon_{\alpha} \text{ et } \varepsilon_{\alpha} \varepsilon_{\beta} = 0 \text{ (pour } \alpha \neq \beta \text{).}$$

Les relations (2) donnent en faisant $c = c' = \varepsilon_{\alpha}$, puis

$$c = \varepsilon_{\alpha}, c' = \varepsilon_{\beta} :$$

$$[\xi(\varepsilon_{\alpha})]^2 = n \xi(\alpha) \quad \xi(\varepsilon_{\alpha}) \bar{\xi}(\varepsilon_{\beta}) = 0 \quad \alpha \neq \beta$$

Les seconds membres de ces équations sont des invariants

Il y a donc un seul $\xi(\varepsilon_2)$ différent de zéro et égal à n .

Il en résulte que $\xi(e_i) = \frac{n}{\chi^{(\alpha)}(e_i)}$. Mais (3) montre que $n = n_\alpha$, $\xi(e_i) = \chi^{(\alpha)}(e_i)$.

20.- Supposons connu le caractère $\chi^{(\alpha)}$. Pour obtenir le groupe linéaire irréductible $\mathcal{G}^{(\alpha)}$, formons :

$$\chi^{(\alpha)}(a) = \sum a_{\kappa} \chi^{(\alpha)}(e_{\kappa}) = \sum_{i=1}^n a_{ii}^{(\alpha)}.$$

Les nombres du centre dont le caractère est nul sont les combinaisons linéaires des ε_β autres que ε_2 . L'ensemble des nombres de l'algèbre du groupe dont le produit par tous ces ε_β est nul constitue le sous-système simple de base $e_{ii}^{(\alpha)}$. (On peut encore prendre dans le centre un nombre ayant tous ses produits par les ε_β nuls, à savoir ε_2 . Les produits $\varepsilon_2 e_i$ donnent le sous-système simple cherché).

La recherche d'une base matricielle de ce sous-système est un problème qui a été exposé par M. Dieudonné (Exposé D par. 6). On peut encore remarquer que l'identification entre un nombre a du sous-système et le nombre $\sum a_{ij}^{(\alpha)} e_{ij}^{(\alpha)}$ revient à la résolution des n_α équations suivantes où les a sont des fonctions linéaires inconnues des $a_{ij}^{(\alpha)}$:

$$\chi^{(\alpha)}(a) = \sum_i a_{ii}^{(\alpha)}$$

$$\chi^{(\alpha)}(a^2) = \sum_{i,j} a_{ij}^{(\alpha)} a_{ji}^{(\alpha)}$$

$$\chi^{(\alpha)}(a^3) = \sum_{i,j,k} a_{ij}^{(\alpha)} a_{jk}^{(\alpha)} a_{ki}^{(\alpha)}$$

$$\chi^{(\alpha)}(a^{n_\alpha}) = \sum_{i_1, \dots, i_{n_\alpha}} a_{i_1 i_2}^{(\alpha)} a_{i_2 i_3}^{(\alpha)} a_{i_3 i_4}^{(\alpha)} \dots a_{i_{n_\alpha} i_1}^{(\alpha)}$$

Les seconds membres de ces équations sont des invariants de la matrice $(a_{ij}^{(\alpha)})$ par un changement linéaire de variables (ce sont les sommes des puissances semblables des racines latentes de la matrice).

Si l'on choisit pour matrice représentative d'un nombre a , dont l'équation caractéristique a des racines latentes toutes distinctes, une matrice diagonale, ce qui entraîne le choix des matrices représentatives de $a^2, a^3, \dots, a^{n_\alpha}$ toute solution des équations ci-dessus compatible avec les conditions précédentes donne, ou bien les matrices $\mathcal{G}^{(\alpha)}$, ou bien ces matrices transposées.

Au point de vue de la réalité, supposons les $\chi^{(\alpha)}(e_i)$ tous réels. La forme $\chi^{(\alpha)}(a^2)$ est une forme quadratique réelle de rang n_α . La différence entre le nombre des carrés positifs et celui des carrés négatifs est n_α ou $-n_\alpha$ (ce dernier cas ne pouvant se présenter que si n est pair). Dans le premier cas, on peut choisir une base matricielle réelle, le groupe $\mathcal{G}^{(\alpha)}$ étant ainsi à coefficients réels. Dans le second cas, on peut trouver pour $\mathcal{G}^{(\alpha)}$ un groupe linéaire à $\frac{n_\alpha}{2}$ variables quaternioniennes à paramètres quaternioniens.

Si les $\chi^{(\alpha)}(e_i)$ ne sont pas tous réels, il existe un autre représentant linéaire $\mathcal{G}^{(\beta)}$ tel que $\chi^{(\beta)}(e_i) = \chi^{-(\alpha)}(e_i)$ avec le même nombre $n_\beta = n_\alpha$ de variables.

Par exemple, le groupe alterné de quatre lettres admet deux représentants linéaires imaginaires conjugués

*Institut Henri Poincaré -
Ne peut quitter la salle de travail*

à une variable .

Le groupe symétrique de n lettres admet des caractères
tous entiers naturels et des représentants tous à coeffi-
cients réels et même entiers . Il n'en est plus de même
pour le groupe alterné .

Théorie des Groupes et des Algèbres

Références .

Van der Werden , Moderne Algebra Bd. II, chap. XVII

(surtout la fin)

Weyl Gruppen Theorie und Quantenmechanik .

é fait par Monsieur Jean DIEUDONNE, le 26 Février 1934.