

MICHEL MÉTIVIER

Mesures et intégrales stochastiques pour des champs aléatoires

Publications des séminaires de mathématiques et informatique de Rennes, 1975, fascicule 1

« Séminaires de Rennes », , p. 1-15

http://www.numdam.org/item?id=PSMIR_1975__1_A1_0

© Département de mathématiques et informatique, université de Rennes, 1975, tous droits réservés.

L'accès aux archives de la série « Publications mathématiques et informatiques de Rennes » implique l'accord avec les conditions générales d'utilisation (<http://www.numdam.org/conditions>). Toute utilisation commerciale ou impression systématique est constitutive d'une infraction pénale. Toute copie ou impression de ce fichier doit contenir la présente mention de copyright.

NUMDAM

Article numérisé dans le cadre du programme
Numérisation de documents anciens mathématiques

<http://www.numdam.org/>

MESURES ET INTEGRALES STOCHASTIQUES
 POUR DES CHAMPS ALEATOIRES



Par Michel METIVIER

Il qui suit définit la notion d'intégrale stochastique pour
 mesurés par un ensemble d'indices qui est un espace localement
 quelconque.

de mesure stochastique due à J. PELLIAUMAIL (cf. [5]) est
 théorème de J. PELLIAUMAIL et Y. GLORENNEC (cf. [3]) sur la
 re mesures stochastiques et applications linéaires continues
 processus adaptés à trajectoires continues à support compact
 démonstration s'applique immédiatement au cas particulier

I - DEFINITIONS GENERALES

1 - Situation

- On se donne T localement compact métrisable.
- \mathcal{J} est un semi-anneau de parties de T qui sont
 intérieurs constituent une base de la topologie
- (Ω, \mathcal{F}, P) est un espace probabilisé donné
- A chaque $t \in T$ est associée une tribu $\mathcal{F}_t \subset \mathcal{F}$
 on pose :

$$\mathcal{F}_I = \bigcap_{t \in I} \mathcal{F}_t$$

2 - Hypothèse sur les tribus

On supposera toujours les hypothèses suivantes

$$\forall I \in \mathcal{J} \quad \exists t_0 \in \bar{I} \text{ tel que } \mathcal{F}_{t_0} \subset \mathcal{F}_I$$

Un tel point t_0 est appelé point initial de I

$$\forall I \in \mathcal{J} \quad \text{existe un ouvert } O \supset I \text{ avec } \mathcal{F}_I = \bigcap_{t \in O} \mathcal{F}_t$$

3 - Champs aléatoires ou processus stochastique

3-1 : On appellera champ aléatoire sur T ou processus
 une famille $(x_t)_{t \in T}$ de variables aléatoires sur
 par T .

champ adapté :

un champ aléatoire sera dit adapté si :

$$\forall t \quad X_t \in \mathcal{F}_t$$

tribu des prévisibles :

on appellera rectangle prévisible toute partie $I \times F$ de $T \times \Omega$

On notera \mathcal{R} l'ensemble des rectangles prévisibles. On appel-

prévisible tout élément de la tribu de parties de $T \times \Omega$ engen-

Proposition 1

Tout processus à trajectoires continues et adapté est prévi-

Démonstration

Soit une suite (f_n) de recouvrements ouverts de $\bar{I} \in \mathcal{J}$, tels

et diamètre $(0) \leq \frac{1}{n}$.

Soit $\phi_n = (\rho_{t_0}^n)_{0 \in f_n}$ une partition de l'unité sur \bar{I} associée

au point initial de 0. On pose :

$$X^n(t, \omega) = \sum_{0 \in f_n} X_{t_0}(\omega) \rho_{t_0}^n(t)$$

La fonction $\rho_{t_0}^n(\cdot)$ est nulle en dehors de 0, et approximable unifor-

ment par des fonctions étagées sur I, nulles en dehors de 0, comme égale-

ment simple sur Ω de variables aléatoires étagées $\mathcal{F}_{t_0}^j$ mesu-

rement prévisible.

Pour chaque ω soit α_ω un module de contin-

sur \bar{I} .

$$\forall t \in \bar{I} \quad X^n(t, \omega) - X(t, \omega) = \sum_{0 \in f_n} (X_{t_0}(\omega) - X_t(\omega))$$

soit :

$$1_I(t) \cdot |X^n(t, \omega) - X(t, \omega)| \leq \alpha_\omega \left(\frac{1}{n}\right)$$

D'où la convergence de $X^n(t, \omega)$ vers $X(t, \omega)$ partout sur I

la prévisibilité de X.

Proposition 2

Tout processus prévisible est adapté.

Démonstration

Il est immédiat de vérifier que \mathcal{R} est un

lorsque $I_1 \times F_1 \in \mathcal{R}$ et $I_2 \times F_2 \in \mathcal{R}$ on a $F_1 \cap F_2 \in \mathcal{F}_{I_1}^j \cup \mathcal{F}_{I_2}^j \subset \mathcal{F}_{I_1 \cap I_2}^j$

d'où

$$F_1 \cap F_2 \times I_1 \cap I_2 \in \mathcal{R},$$

et par suite la stabilité de \mathcal{R} pour \cap .

De même si $I_1 \times F_1 \subset I_2 \times F_2$ on a :

$$I_2 \times F_2 - I_1 \times F_1 = (I_2 \setminus I_1) \times F_2 \cup (I_1 \times F_2)$$

Comme $I_2 \setminus I_1 = \bigcup_{i=1}^n J_i$, $J_i \in \mathcal{J}$, $F_2 \in \mathcal{F}_{I_2}^j \subset \mathcal{F}_{I_1}^j$ et

on exprime $I_2 \times F_2 - I_1 \times F_1$ comme une union finie d'éléments d

Les éléments de \mathcal{R} sont trivialement adaptés

ce qui résulte immédiatement d'un argument de classe monotone. ■

on 3

des prévisibles est engendrée par l'ensemble des processus continus et à support compact.

ation

processus adaptés à trajectoires continues étant prévisibles. On peut considérer une suite (O_n) décroissante d'ouverts telle que $I = \bigcap_n O_n$. Comme $1_{O_n} = \sup_k 1_{nk}$ pour une suite convexe de processus continus $(1_{nk})_{k \in \mathbb{N}}$ à supports dans O_n , les processus 1_{O_n} étant par ailleurs adaptés, les processus 1_{O_n} et par conséquent $1_{I \times F}$ appartiennent à la tribu engendrée par les processus continus à support compact. D'où la proposition. ■

ures stochastiques :

On appelle mesure stochastique d'ordre p une mesure μ définie dans $L^p(\Omega, \mathcal{F}, P)$ possédant la propriété suivante :

$$\mu(I \times F) = 1_P \cdot \mu(I \times \Omega) \quad (\text{dans } L^p(\Omega, \mathcal{F}, P)) \quad (S)$$

fonction sur \mathcal{F} , additive, à valeurs dans L^p .

On notera $\int X d\mu$ l'intégrale d'un processus prévisibles borné à valeurs dans $L^p(\Omega, \mathcal{F}, P)$. Pour la définition d'une telle intégrale (voir [4] ou [1]). On rappelle seulement que si X est borné ≥ 0 on a $\int X_n d\mu = \int X d\mu$ (limite dans L^p).

3-6 : Mesures de Radon Stochastiques :

Soit \mathcal{C} l'ensemble des processus adaptés à trajectoires continues et tendent vers zéro à l'infini.

$$\| \cdot \| = \sup_{I \times \Omega} | \cdot |.$$

On appelle mesure de Radon stochastique une application linéaire continue ι de \mathcal{C} dans $L^p(\Omega, \mathcal{F}, P)$ possédant la propriété suivante :

$$\forall Y \in \mathcal{C}, F \in \mathcal{F}, \text{ et } 1_F \cdot Y \in \mathcal{C} \Rightarrow \iota(1_F \cdot Y) = 1_F \cdot \iota(Y)$$

II - THEOREME FONDAMENTAL

1 - Enoncé du théorème

Si μ est une mesure stochastique d'ordre p, on définit la mesure ι_μ de \mathcal{C} dans L^p , définie par :

$$\iota_\mu(Y) = \int Y d\mu$$

ι_μ est une mesure stochastique.

On définit $\mu \rightarrow \iota_\mu$ est une isométrie algébrique de l'espace des mesures stochastiques, sur l'espace vectoriel de toutes les mesures de Radon stochastiques.

2 - Lemme 1

Si X et Y sont prévisibles bornés, avec $0 \leq X \leq Y$.

$$F \in \mathcal{F} \text{ et } 1_F \cdot Y \text{ prévisibles} \Rightarrow 1_F \cdot X \text{ prévisibles}$$

Démonstration

$$1_F \cdot X = \inf(1_F \cdot Y, X)$$

prévisible borné et μ une mesure stochastique :

$$\text{prévisible} \Rightarrow \int l_F \cdot X \, d\mu = l_F \cdot \int l_F X \, d\mu \quad \text{p. 1}$$

on simplifier $\langle h, g \rangle = \int h \cdot g \, dP$.

la proposition nous montrons que si X est prévisible
 $l_F \cdot X = X$, alors pour tout $H \in \mathcal{H}$

$$P(H \cap F) = 0 \Rightarrow \langle l_H, \int X \, d\mu \rangle = 0$$

$$\langle l_H, \int X \, d\mu \rangle = \int X \, d\mu_H$$

réelle

$$\mu_H(A) = \langle l_H, \mu(A) \rangle$$

à partir de cette mesure, nous avons finalement à montrer
 :

$$P(H \cap F) = 0 \Rightarrow \int X \, d\mu_H = 0$$

car que, pour la mesure positive m_H sur \mathcal{P} , la mesure in-
 tégrale est nulle. S'il n'en était pas ainsi on pourrait trouver
 un (A_n) extraite de l'anneau et engendrée par \mathcal{R} , telle
 que $m_H(A_n) > \delta$. Or nous allons montrer que :

$$P(H \cap F) = 0 \Rightarrow \lim_n m_H(A_n) = 0 \quad (3-1)$$

on peut remarquer que chaque élément de \mathcal{R} , et donc de \mathcal{A}
 peut être écrit comme une union finie d'ensembles prévisibles
 et que C est un compact de T .

L'implication (3-1) sera donc vraie si on prouve que pour
 des ensembles prévisibles de ce type on a :

$$(TxH) \cap \bigcap_n \tilde{A}_n = \phi \Rightarrow \lim_n m_H(\tilde{A}_n) = 0$$

Soit alors $H_n = \{ \omega : \bigcap_{k \leq n} \tilde{A}_k(\omega) \neq \phi \}$

On a d'une part $\tilde{A}_n \subset H_n \times T$
 et d'autre part puisque les $(\tilde{A}_k(\omega))_k$ forment pour tout $\omega \in C$
 une famille de compacts d'intersection vide :

$$H \cap \bigcap_n H_n = \phi.$$

Enfin, pour tout rectangle prévisible $R \subset \tilde{A}_n$:

$$\mu(R) = l_{H_n} \cdot \mu(R_n)$$

et par suite :

$$m_H(\tilde{A}_n) = \sup_{R \subset \tilde{A}_n} | \langle l_{H_n} \cdot \mu(R), l_H \rangle |.$$

Comme la famille $\{ \mu(R) : R \subset \tilde{A}_n \}$ est bornée dans L^p , p > 1
 $E(l_{H \cap H_n}) \rightarrow 0$, on a :

$$\lim_{n \rightarrow \infty} m_H(\tilde{A}_n) = 0 \quad \square$$

4 - Démonstration du Théorème

Le fait que l_μ soit une mesure de Radon-Stochastique
 découle d'après la proposition précédente et les propriétés de con-
 tinuité de la mesure de Radon-Stochastique.

Pour montrer la réciproque il nous faut associer à
 une mesure de Radon stochastique une mesure stochastique μ telle que pour

$$\langle l(f), \nu \rangle = \int f \, d \langle \mu, \nu \rangle$$

construire une mesure μ , unique à valeurs dans L^p telle
 Nous montrerons ensuite que c'est une mesure stochastique.
 era.

donc la forme linéaire continue sur \mathcal{C}

$$l_v(f) = \langle l(f), v \rangle$$

montrer qu'on peut lui associer une mesure réelle μ_v

$$l_v(f) = \int f d\mu_v.$$

théorème de prolongement de DANIELL classique, il suffit

oute suite $\varphi_n \downarrow 0$ dans \mathcal{C} , on a :

$$\lim_n \sup_{\substack{g \in \mathcal{C} \\ 0 \leq g \leq \varphi_n}} |l_v(g)| = 0 \quad (4-2)$$

ue en effet que la partie positive l_v^+ et la partie négative
 sition de Rieg de l_v se prolongent en des mesures posi-

$$F_{n,\epsilon} = \{ \omega : \exists t \varphi_n(t, \omega) > \epsilon \}$$

continuité des trajectoires de φ_n , et la séparabilité

$$l_{F_{n,\epsilon}}(\omega) \cdot (\varphi_n(t, \omega)v_\epsilon - \epsilon) = \varphi_n(t, \omega)v_\epsilon - \epsilon$$

$\omega \rightsquigarrow l_{F_{n,\epsilon}}(\omega) \cdot (\varphi_n(t, \omega)v_\epsilon - \epsilon)$ est prévisible,

Comme $0 \leq g \leq \varphi \Rightarrow 0 \leq gv_\epsilon - \epsilon \leq \varphi_n v_\epsilon - \epsilon$, le
 montre que :

$l_{F_{n,\epsilon}}(gv_\epsilon - \epsilon)$ est prévisible

$$l(l_{F_{n,\epsilon}} \cdot (gv_\epsilon - \epsilon)) = l_{F_{n,\epsilon}} l(l_{F_{n,\epsilon}} \cdot (gv_\epsilon - \epsilon))$$

Par suite :

$$l(g) = l_{F_{n,\epsilon}} l(gv_\epsilon - \epsilon) + l(g - gv_\epsilon)$$

$\forall v \in L^q$

$$\langle l(g), v \rangle = \langle l(gv_\epsilon - \epsilon), l_{F_{n,\epsilon}} \cdot v \rangle + \langle l(g - gv_\epsilon), v \rangle$$

$$| \langle l(g), v \rangle | \leq \| l(gv_\epsilon - \epsilon) \|_p \cdot \| l_{F_{n,\epsilon}} \cdot v \|_q + \| l(g - gv_\epsilon) \|_q$$

La continuité de l , le fait que :

$$\| gv_\epsilon - \epsilon \| \leq \| \varphi_n v_\epsilon - \epsilon \| \leq \| \varphi_p v_\epsilon - \epsilon \|$$

et :

$$\| g - gv_\epsilon + \epsilon \| \leq \epsilon$$

donnent, pour tout $\epsilon > 0$

$$\sup_{\substack{0 \leq g \leq \varphi_n \\ g \in \mathcal{C}}} | \langle l(g), v \rangle | \leq \text{Constante } \Psi \| l_{F_{n,\epsilon}} \cdot v \|$$

La condition $\varphi_n \downarrow 0$ impliquant :

$$\forall \epsilon \quad \bigcap_n F_{n,\epsilon} = \emptyset$$

On a démontré la relation (4-2).

μ_ν la mesure réelle associée à la forme linéaire l_ν .
 A) étant clairement linéaire pour tout $A \in \mathcal{F}^P$, on notera
 \mathcal{F}^P (dual algébrique de L^Q) associé à cette forme linéaire.

Évidemment que si pour un $\nu \in L^Q$ et $\alpha > 0$ on a :

$$\sup_{\substack{0 \leq f \leq 1 \\ f \in \mathcal{F}^P}} \langle \mu(f), \nu \rangle \leq \alpha$$

$$\langle \mu(A), \nu \rangle = \mu_\nu(A) \leq \alpha$$

que dans l'espace $(L^Q)^*$, $\mu(A)$ appartient à l'enveloppe
 $\mathcal{E} = \{0 \leq f \leq 1\} \subset L^P \subset (L^Q)^*$ pour la topologie $\sigma((L^Q)^*, L^Q)$.

$f : \mathcal{F} \in \mathcal{E}, 0 \leq f \leq 1$ est continue dans une boule de
 compacte pour $\sigma(L^P, L^Q)$ on a $\mu(A) \in L^P$.

On construit une application additive de \mathcal{F}^P dans L^P ,
 $\nu \in L^Q \langle \mu, \nu \rangle$ soit une mesure réelle vérifiant (4-1).
 de PETTIS sur σ additive faible et σ additive forte,
 mesure à valeurs de L^P , pour laquelle (4-1) est vraie.

On vérifie que $\forall I \times F \in \mathcal{R}$ on a :

$$\mu(I \times F) = 1_F \mu(I \times F)$$

suite croissante telle que $\mathcal{F}_n \uparrow 1_I \mathcal{F}_n \in \mathcal{E}$

comme dans le lemme $(t, \omega) \rightsquigarrow 1_F(\omega) \mathcal{F}_n(t)$ est adapté à
 à support compact, donc dans \mathcal{E} . On en déduit immé-

$$\mu(1_F \cdot \mathcal{F}_n) = 1_F \lim_n (L_P) \int 1 \cdot \mathcal{F}_n d\mu = 1_F \mu(1 \times \Omega).$$

III - MESURES STOCHASTIQUES PRODUITS

1 - Bases de champs aléatoires - Bases produits

Considérons 2 systèmes :

$$(\Omega, \mathcal{F}, P, T_1, \mathcal{J}_1(\mathcal{F}_t^1)_{I \in \mathcal{I}_1}, (\mathcal{F}_t^1)_{t \in T_1})$$

et :

$$(\Omega, \mathcal{F}, P, T_2, \mathcal{J}_2(\mathcal{F}_t^2)_{I \in \mathcal{I}_2}, (\mathcal{F}_t^2)_{t \in T_2})$$

tel que définis en I-1 et avec les propriétés I-2

Posons $T = T_1 \times T_2$

$$\begin{aligned} \mathcal{J} &= \{ I_1 \times I_2 : I_1 \in \mathcal{I}_1, I_2 \in \mathcal{I}_2 \} \\ \mathcal{F}^T(t_1, t_2) &= \mathcal{F}_{t_1}^1 \vee \mathcal{F}_{t_2}^2 \\ \mathcal{F}_{I_1 \times I_2}^T &= \bigcap_{(t_1, t_2) \in I_1 \times I_2} \mathcal{F}_{(t_1, t_2)}^T \end{aligned}$$

Il est immédiat que $(\Omega, \mathcal{F}, P, T, \mathcal{J}, (\mathcal{F}_t^T)_{I \in \mathcal{I}}, (\mathcal{F}_t^T)_{t \in T})$

Enfin si t_1 est un point initial de I_1 , t_2 un point initial

$$\mathcal{F}_{(t_1, t_2)}^T = \mathcal{F}_{t_1}^1 \vee \mathcal{F}_{t_2}^2 = \mathcal{F}_{I_1}^1 \vee \mathcal{F}_{I_2}^2 \subset \mathcal{F}_{I_1 \times I_2}^T$$

D'où (t_1, t_2) est un point initial de $I_1 \times I_2$.

Si on appelle base de champ aléatoire un système $(\Omega, \mathcal{F}, P, T, \mathcal{J}, \mathcal{F}_t^T)$
 tel que défini en (I-1) et vérifiant les hypothèses de I-2

$$\mathcal{B} = (\Omega, \mathcal{F}, P, T_1 \times T_2 = T, (\mathcal{F}_{I_1 \times I_2}^T)_{I_1 \times I_2}, (\mathcal{F}_t^T)_{t \in T})$$

est appelé base produit des bases \mathcal{B}_1 et \mathcal{B}_2 définies par (1-1)
 tivement. On notera $\mathcal{B} = \mathcal{B}_1 \otimes \mathcal{B}_2$

REFERENCES

A general bilinear vector Integral
Studia Math. 15 p. 337-352 (1956)

Linear Operators Part I - Interference

Ann. Inst. Id. Poincaré
Vol. X n° 3 (1974) p. 355-367

Mesures vectorielles et Intégrale stochastique.
Séminaire Rennes - Juin 1972

Sur l'Intégrale Stochastique et la décomposition de
Doob-Meyer. Asterisque 1973 n° 9.